



KR 8 R1620 HW		Geschwindigkeit
Achse/Axle		Bewegungsb./Working env. (Software)
1	±176°	220 °/s
2	±85° bis -185°	178 °/s
3	±180° bis -120°	270 °/s
4	±165°	430 °/s
5	±140° bis -115°	430 °/s
6	±350°	630 °/s
Nenntraglast/nominal load		8 kg
Lastabstand		Lxy 50 mm
Load distance		Lz 100 mm
Nennzusatzlast Arm/nominal Supplen. load arm		10 kg
Nock. Zusatzlast Arm/nock. supplen load arm		15 kg
Nennzusatzlast Schwingr./nominal Supplen load link arm		0 kg
Nock. Zusatzlast Schwingr./nock. supplen load link arm		15 kg
Nennzusatzlast Karussell/nominal Supplen load rotating column		0 kg
Nock. Zusatzlast Karussell/nock. supplen load rotating column		20 kg
Gewicht/Weight		-
Antriebsanordnung, Modelle, -versione (Schaltplan/Part of Invention AS)		15, 97 m <sup>3</sup>
Wiederholgenauigkeit/Repeatability		±0,04 mm



武永康  
13913235524  
(微信同号)

Angewiesene Winkel beziehen sich auf "elektrisch Null" bzw. Anzeige am KCP  
All angles refer to the display on the KCP

Schutzmarke nach DIN EN 60204-1 Bitte beachten: copyright note according to DIN 34		Geschw./Weight		Baugruppe/Assembly	
<b>KUKA</b>		Maßstab 1:10		KR 8 R1620 HW	
Hersteller KUKA Robotics GmbH		Kundenzeichnung		Maschinen / Dimension sheet	
KUKA-Teilenummer		A-144 Part		Zeichnungs-Nr.	
Produkt		Part		Hersteller/Prod.	
Modell		Modell/Modelle		Modell/Modelle	
Status		STATUS		Blatt von	
				Sheet of	